

Motor paso a paso 28BYJ-48 5V DC con modulo ULN2003

Codigo: 112691



Descripción

Los motores paso a paso conocidos también como motores de pasos son dispositivos electromecánicos que convierten una serie de impulsos eléctricos en desplazamientos angulares discretos, esto permite que los motores giren una cantidad determinada de grados (pasos) dependiendo de la cantidad y orden de impulsos recibidos. para manejar el motor con nuestro Arduino/Pic es necesario utilizar un driver entre el Arduino y el motor. El driver recomendado es el Modulo ULN2003. Este motor puede ser usado para mover palancas, como motor en carritos a control remoto/bluetooth y más.

- Voltaje de Operación: 5V DC
- Motor: 28BYJ-48
- Consumo corriente: 55mA aprox.
- Motor Paso a Paso Unipolar (Stepper)
- Número de Fases: 4
- Frecuencia: 100 Hz
- Resistencia DC: 50 Ohm
- Torque nominal: 34.3mN.m
- Torque estático: 300 gf.cm
- Ruido: <35dB
- Velocidad Angular nominal: 1.6 RPM
- Reducción: 64:1
- Eje de salida: 5mm diametro y 6mm largo
- Fullstep: 256 pasos por vuelta
- Halfstep: 512 pasos por vuelta

El módulo **ULN2003** es un driver especialmente diseñado para manejar el motor a pasos (unipolar). Adicionalmente puede ser usado para manejar Relays, motores DC o cualquier carga DC de bajo consumo de corriente. Internamente posee un arreglo de 7 transistores NPN Darlington con diodos de protección para cargas inductivas. Cada transistor o canal es capaz de manejar una carga de hasta 500mA, se pueden utilizar canales en paralelo y así aumentar la capacidad de corriente, al utilizar el modulo ULN2003 con el motor podemos controlar el sentido de giro y la velocidad del motor mediante señales TTL, estas señales se pueden obtener de un microcontrolador como Arduino, Pic o Raspberry Pi.

- Chip: ULN2003N
- Voltaje de Operación: 5V
- Canales: 7
- Capacidad de corriente: 500mA
- Diodos de protección (cátodo común)
- Leds indicadores (4 canales) - A, B, C, D indica que fase está activada cuando el motor está en funcionamiento.